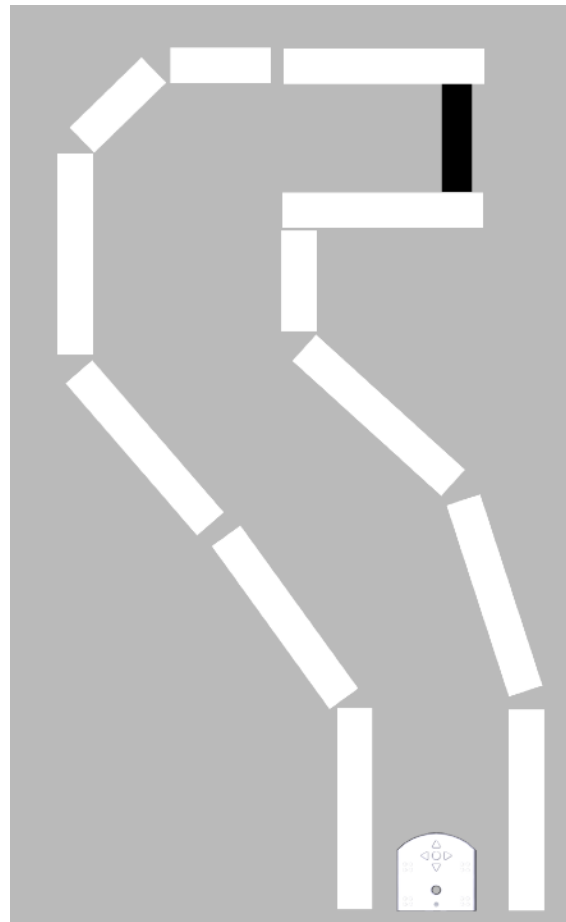
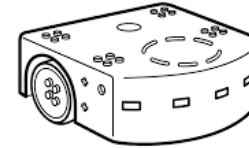
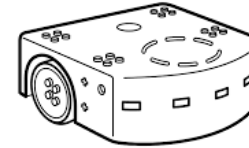


# Voiture autonome

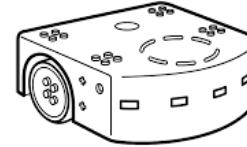


# Voiture autonome



Situations	capteur gauche	capteur centre gauche	capteur centre	capteur centre droit	capteur droit	capteurs sol	actions
rien devant	-	-	-	-	-	-	avancer
rien devant	X	-	-	-	X	-	avancer
un piéton	-	-	X	-	-	-	s'arrêter
un piéton		X(1)	X	X(1)		-	s'arrêter
un mur complètement à gauche	X	-	-	-	-	-	tourner un peu – droite
Près du mur gauche	X	X	-	-	-	-	Pivoter de 30° à droite
un mur complètement à droite	-	-	-	-	X	-	tourner un peu – gauche
Près du mur droit	-	-	-	X	X	-	pivoter de 30° à gauche
être sur la ligne noire	-	-	-	-	-	X	pivoter de 180°

## ● Voiture autonome



# Solutions

### ● Première solution :

durée : 0,15

pause : 0,1

vitesse de pointe = 200

couches neurones : 10 20.

### ● solution sans pause :

durée : 0,15

pause : off

vitesse maximale = 100

couches neurones : 10 20

mêmes capteurs